

## Vorlesung 8

# Determinanten

Sei  $V$  ein linearer Raum über dem Körper  $\mathbb{K}$  und  $B = \{v_1, \dots, v_n\}$  eine Basis in  $V$ .

**Multilinearformen.** Für jedes  $r \in \{1, \dots, n\}$  betrachtet man die Menge  $L_r$  aller Multiindizes  $L = (\ell_1, \dots, \ell_r) \in \mathbb{N}^r$  mit  $1 \leq \ell_1, \dots, \ell_r \leq n$ .

1. Eine Abbildung  $F : V^r \rightarrow \mathbb{K}$  heißt  $r$ -Linearform, wenn die Beziehung

$$\begin{aligned} F(u_1, \dots, u_{k-1}, \lambda u_k + \mu w_k, u_{k+1}, \dots, u_r) \\ = \lambda F(u_1, \dots, u_{k-1}, u_k, u_{k+1}, \dots, u_r) + \mu F(u_1, \dots, u_{k-1}, w_k, u_{k+1}, \dots, u_r) \end{aligned}$$

für alle  $u_1, \dots, u_r \in V$ ,  $w_1, \dots, w_r \in V$  und  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  sowie  $k \in \{1, \dots, r\}$  gilt.

2. Dies ist äquivalent dazu, daß für jede Matrix  $(\tau_{k\ell}) \in \mathbb{K}^{r \times n}$  die Beziehung

$$F\left(\sum_{\ell=1}^n \tau_{1\ell} v_\ell, \dots, \sum_{\ell=1}^n \tau_{r\ell} v_\ell\right) = \sum_{L \in L_r} \tau_{1\ell_1} \cdots \tau_{r\ell_r} F(v_{\ell_1}, \dots, v_{\ell_r})$$

gilt, woraus folgt, daß eine  $r$ -Linearform  $F : V^r \rightarrow \mathbb{K}$  durch die  $n^r$  skalaren Werte  $F(v_{\ell_1}, \dots, v_{\ell_r}) \in \mathbb{K}$  für  $L = (\ell_1, \dots, \ell_r) \in L_r$  eindeutig bestimmt ist.

**Alternierende Multilinearformen.** 1. Für jedes  $r \in \{1, \dots, n\}$  betrachtet man die Menge  $\mathfrak{S}_r$  aller bijektiven Abbildungen  $p : \{1, \dots, r\} \rightarrow \{1, \dots, r\}$  und definiert die *Signatur* von  $p \in \mathfrak{S}_r$  durch  $\text{sgn}(p) = 1$  bzw.  $\text{sgn}(p) = -1$  je nachdem, ob  $p \in \mathfrak{S}_r$  eine *gerade* bzw. *ungerade* Anzahl hintereinander ausgeführter Vertauschungen ist.

2. Eine  $r$ -Linearform  $F : V^r \rightarrow \mathbb{K}$  heißt *alternierend*, wenn  $F(u_1, \dots, u_r) = 0$  für all jene  $u_1, \dots, u_r \in V$  gilt, für die es zwei Indizes  $1 \leq k < \ell \leq r$  mit  $u_k = u_\ell$  gibt.

3. Dies ist gleichbedeutend dazu, daß  $F(u_{p(1)}, \dots, u_{p(r)}) = \text{sgn}(p)F(u_1, \dots, u_r)$  für alle  $u_1, \dots, u_r \in V$  und  $p \in \mathfrak{S}_r$  gilt, woraus sich ergibt, daß eine alternierende  $r$ -Linearform  $F : V^r \rightarrow \mathbb{K}$  durch die  $\binom{n}{r}$  skalaren Werte  $F(v_{\ell_1}, \dots, v_{\ell_r}) \in \mathbb{K}$  für Multiindizes  $(\ell_1, \dots, \ell_r) \in \mathbb{N}^r$  mit  $1 \leq \ell_1 < \dots < \ell_r \leq n$  eindeutig bestimmt ist.

4. Somit wird eine alternierende  $n$ -Linearform  $F : V^n \rightarrow \mathbb{K}$  schon durch den Wert  $F(v_1, \dots, v_n) \in \mathbb{K}$  eindeutig festgelegt. Gilt  $F(v_1, \dots, v_n) \neq 0$ , dann existiert für jede alternierende  $n$ -Linearform  $G : V^n \rightarrow \mathbb{K}$  genau ein Skalar  $\lambda \in \mathbb{K}$  mit  $G = \lambda F$ .

**Determinante eines linearen Operators.** Sei  $T \in L(V; V)$  ein linearer Operator.

Ist  $F_0 : V^n \rightarrow \mathbb{K}$  eine alternierende  $n$ -Linearform mit  $F_0(v_1, \dots, v_n) \neq 0$ , so wird durch  $G_0(u_1, \dots, u_n) = F_0(T(u_1), \dots, T(u_n))$  für  $u_1, \dots, u_n \in V$  eine alternierende  $n$ -Linearform  $G_0 : V^n \rightarrow \mathbb{K}$  definiert. Es gibt also genau einen Skalar  $\det(T) \in \mathbb{K}$ , den man die *Determinante von  $T$*  nennt, so daß

$$F(T(u_1), \dots, T(u_n)) = \det(T)F(u_1, \dots, u_n)$$

für alle  $u_1, \dots, u_n \in V$  und jede alternierende  $n$ -Linearform  $F : V^n \rightarrow \mathbb{K}$  gilt.

**Determinante einer Verkettung.** Für alle linearen Operatoren  $S, T \in L(V; V)$  gilt:

1. Die identische Abbildung  $I_V \in L(V; V)$  besitzt die Determinante  $\det(I_V) = 1$ .
2. Die Verkettung von  $S$  und  $T$  hat die Determinante  $\det(ST) = \det(S) \det(T)$ .
3. Der lineare Operator  $T \in L(V; V)$  ist genau dann ein Isomorphismus, wenn  $\det(T) \neq 0$  gilt. In diesem Falle folgt  $\det(T) \det(T^{-1}) = \det(TT^{-1}) = \det(I_V) = 1$ .

**Determinante einer Matrix.** Sei  $T \in L(V; V)$  ein linearer Operator.

1. Stellt man für jeden Index  $\ell \in \{1, \dots, n\}$  das Bild  $T(v_\ell) = \sum_{k=1}^n \tau_{k\ell} v_k \in V$  des Basisvektors  $v_\ell \in B$  jeweils mit Hilfe der Koordinaten  $\tau_{1\ell}, \dots, \tau_{n\ell} \in \mathbb{K}$  bzgl. der Basis  $B$  dar, so wird die Koordinatendarstellung  $\Phi_B T \Phi_B^{-1} \in L(\mathbb{K}^n; \mathbb{K}^n)$  von der Matrix  $A = (\tau_{k\ell}) \in \mathbb{K}^{n \times n}$  bestimmt, und man erhält

$$\begin{aligned} F(T(v_1), \dots, T(v_n)) &= \sum_{p \in \mathfrak{S}_n} \tau_{p(1)1} \cdots \tau_{p(n)n} F(v_{p(1)}, \dots, v_{p(n)}) \\ &= \sum_{p \in \mathfrak{S}_n} \tau_{p(1)1} \cdots \tau_{p(n)n} \operatorname{sgn}(p) F(v_1, \dots, v_n) \end{aligned}$$

für alle alternierenden  $n$ -Linearformen  $F : V^n \rightarrow \mathbb{K}$  und somit die Darstellung

$$\det(T) = \sum_{p \in \mathfrak{S}_n} \operatorname{sgn}(p) \tau_{p(1)1} \cdots \tau_{p(n)n} = \sum_{p \in \mathfrak{S}_n} \operatorname{sgn}(p) \tau_{1p(1)} \cdots \tau_{np(n)} \in \mathbb{K}.$$

2. Da für jede alternierende  $n$ -Linearform  $f : (\mathbb{K}^n)^n \rightarrow \mathbb{K}$  durch

$$F(u_1, \dots, u_n) = f(\Phi_B(u_1), \dots, \Phi_B(u_n)) \quad \text{für } u_1, \dots, u_n \in V$$

eine alternierende  $n$ -Linearform  $F : V^n \rightarrow \mathbb{K}$  definiert wird, folgt daraus die Definition  $\det(A) = \det(\Phi_B T \Phi_B^{-1}) = \det(T)$  der *Determinante* von  $A = (\tau_{k\ell}) \in \mathbb{K}^{n \times n}$ .

3. Für die transponierte Matrix  $A^T \in \mathbb{K}^{n \times n}$  von  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  gilt  $\det(A^T) = \det(A)$ .

**Cramer-Formel zur Lösung von Gleichungssystemen.** 1. Das lineare Gleichungssystem  $Ax = y$  hat für jedes  $y \in \mathbb{K}^n$  genau eine Lösung  $x \in \mathbb{K}^n$ , wenn die Matrix  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  invertierbar ist, das heißt, wenn  $\det(A) \neq 0$  gilt.

2. Sei  $x = \sum_{j=1}^n x_j e_j \in \mathbb{K}^n$  die Lösung des Gleichungssystems  $Ax = y \in \mathbb{K}^n$ . Ersetzt man in der Matrix  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  die  $\ell$ -te Spalte  $Ae_\ell \in \mathbb{K}^n$  durch  $Ax = y \in \mathbb{K}^n$ , so erhält man für jedes  $\ell \in \{1, \dots, n\}$  die Matrix

$$A_\ell = (Ae_1, \dots, Ae_{\ell-1}, Ax, Ae_{\ell+1}, \dots, Ae_n) \in \mathbb{K}^{n \times n}.$$

Daher gilt für jede alternierende  $n$ -Linearform  $f : (\mathbb{K}^n)^n \rightarrow \mathbb{K}$  die Beziehung

$$\begin{aligned} f(A_\ell e_1, \dots, A_\ell e_n) &= f(Ae_1, \dots, Ae_{\ell-1}, Ax, Ae_{\ell+1}, \dots, Ae_n) \\ &= \det(A) f(e_1, \dots, e_{\ell-1}, x, e_{\ell+1}, \dots, e_n) \\ &= x_\ell \det(A) f(e_1, \dots, e_n) \end{aligned}$$

und somit die Cramer-Formel  $\det(A_\ell) = x_\ell \det(A)$  für jedes  $\ell \in \{1, \dots, n\}$ .

**Elementare Umformungen von Determinanten.** Seien  $A_1, A_2 \in \mathbb{K}^{n \times n}$  Matrizen.

1. Es gilt  $\det(A_2) = \det(A_1)$ , wenn  $A_2$  aus  $A_1$  durch Addition eines Vielfachen einer Zeile (bzw. Spalte) zu einer anderen Zeile (bzw. Spalte) hervorgeht.

1. Es gilt  $\det(A_2) = \lambda \det(A_1)$ , wenn  $A_2$  aus  $A_1$  durch Multiplikation einer Zeile (bzw. Spalte) mit dem Faktor  $\lambda \in \mathbb{K}$  entsteht.

1. Es gilt  $\det(A_2) = -\det(A_1)$ , wenn  $A_2$  aus  $A_1$  durch Vertauschung zweier Zeilen (bzw. Spalten) hervorgeht.

**Teil- und Restmatrizen.** 1. Für jedes  $r \in \{1, \dots, n\}$  betrachtet man das System  $K_r$  aller Multiindizes  $K = (k_1, \dots, k_r) \in \mathbb{N}^r$  mit  $1 \leq k_1 < \dots < k_r \leq n$  und bezeichnet mit  $\sigma(K) = \sum_{j=1}^r k_j \in \mathbb{N}$  jeweils die Summe dieser Indizes.

2. Legt man für eine *Ordnung*  $r \in \{1, \dots, n-1\}$  in einer Matrix  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  einen Multiindex  $K \in K_r$  von Zeilen und einen Multiindex  $L \in K_r$  von Spalten fest, so erhält man durch diese Auswahl eine *Teilmatrix*  $A_{KL} \in \mathbb{K}^{r \times r}$  sowie durch Streichen der entsprechenden Zeilen und Spalten eine *Restmatrix*  $A''_{KL} \in \mathbb{K}^{(n-r) \times (n-r)}$ .

**Entwicklung in Unterdeterminanten.** 1. Eine Matrix  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  hat genau dann den Rang  $r \in \{1, \dots, n-1\}$ , wenn es Multiindizes  $K, L \in K_r$  mit  $\det_r(A_{KL}) \neq 0$  gibt sowie  $\det_s(A_{KL}) = 0$  für jedes  $s \in \mathbb{N}$  mit  $s > r$  und alle  $K, L \in K_s$  gilt.

2. Sind eine Matrix  $A = (\tau_{k\ell}) \in \mathbb{K}^{n \times n}$  sowie ein Multiindex  $K \in K_r$  von Zeilen für  $r \in \{1, \dots, n-1\}$  gegeben, so gilt die *Entwicklungsformel von Laplace*

$$\det(A) = \sum_{L \in K_r} (-1)^{\sigma(K) + \sigma(L)} \det_r(A_{KL}) \det_{n-r}(A''_{KL}).$$

Im Spezialfall  $r = 1$  und  $k \in \{1, \dots, n\}$  ergibt sich somit

$$\det(A) = \sum_{\ell=1}^n (-1)^{k+\ell} \tau_{k\ell} \det_{n-1}(A''_{k\ell}).$$